

## 7.5:1-80:1 Schneckengetriebe 86 Schrittmotor MD860 Aluminium RV040 RV050 Wurm Reduzierstück mit Schrittmotor

### Lieferung

1 X MD860 Driver

1 X Schrittmotor mit Schneckengetriebe 118mm

### Produkte Information:

Typ: Schneckengetriebe Schrittmotor

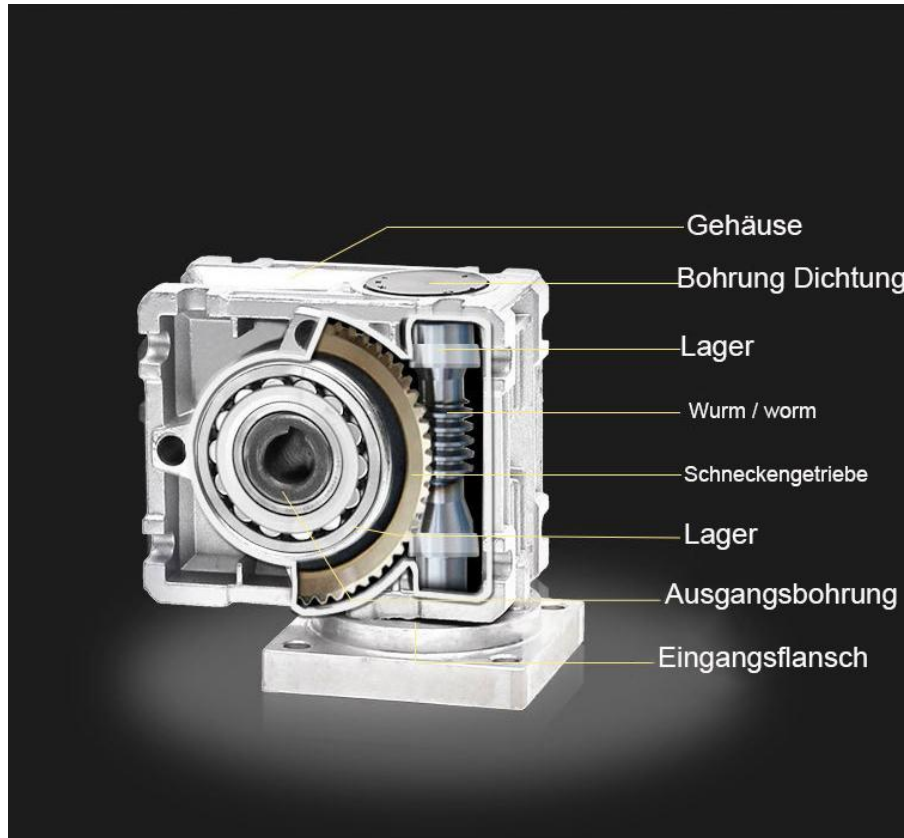
### 86 Schneckengetriebe Schrittmotor Merkmal:

Hoch Drehmoment

Niedrigen Lärm

Effizient und präzise

sicher und haltbar



**für 57 Schrittmotor**

RV025 RV030

Ausgang-Loch 11MM

Ausgang-Loch 14MM

**für 86 Schrittmotor**

RV040 RV050

Ausgang-Loch 18MM

Ausgang-Loch 25MM



## Wie man die richtige Turbine Gang zu wählen?

- 1: Lastbedingungen
- 2: Drehzahlbereich und Übersetzung
- 3: Einbauraum
- 4: Arbeitsbedingungen und Betriebsumgebung (Temperatur, Feuchtigkeit, Korrosion, usw.)



### NMRV Schneckengetriebe Merkmal:

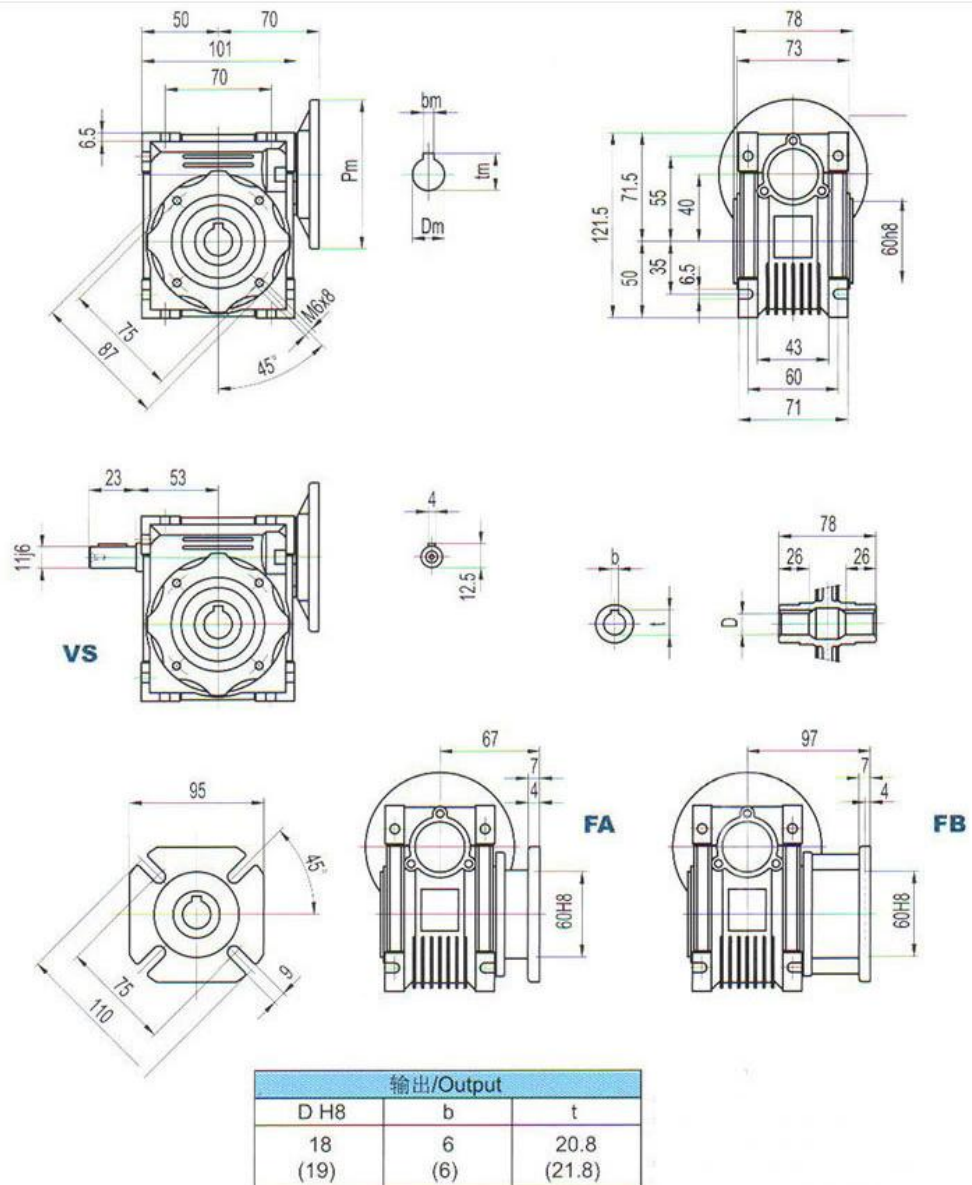
Produkte hat Aluminium-Legierung Gehäuse und schöne Form, kompakte Bauweise, geringe Größe, leicht Gewicht und nicht leicht zu rosten  
 Der innere einzigartige Aufbau, Gute Wärmeableitung, Sicherheit und Zuverlässigkeit, hohe Effizienz  
 Die kontinuierliche Verbesserung von Prozess hat hohe Tragfähigkeit, die reibungslose Übertragung, kleine Vibration, Niedrigen Lärm)

## 86 Schneckengetriebe-Schrittmotor verschiedene Modelle

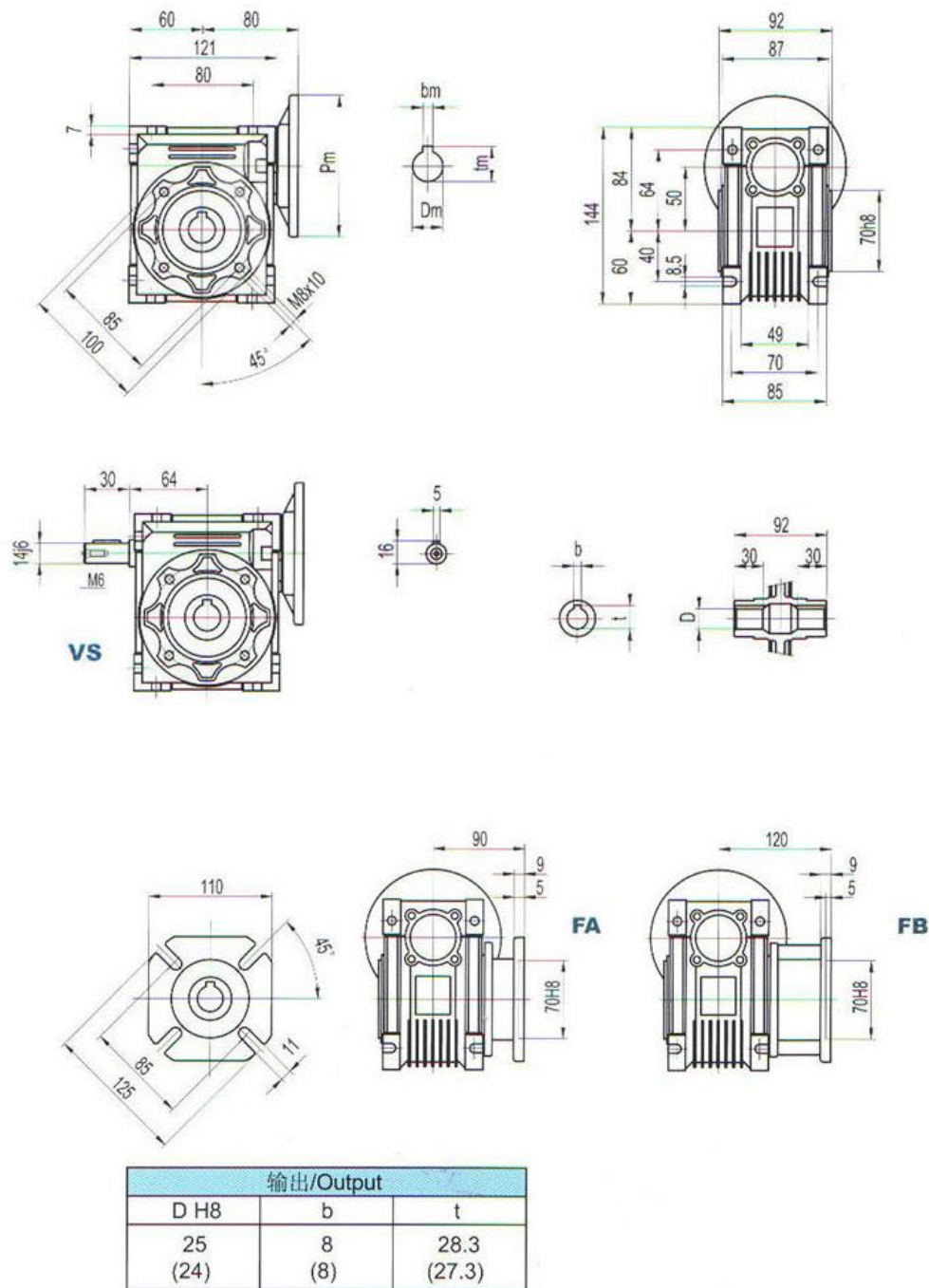


|              |        |        |        |        |        |         |
|--------------|--------|--------|--------|--------|--------|---------|
| Schrittmotor | YG1835 | YG1845 | YG1865 | YG1885 | YG1890 | YG18120 |
| länge:       | 67mm   | 80mm   | 98mm   | 118mm  | 125mm  | 160mm   |

| Modell        | Halte drehmoment |       | Nenn strom A/PHASE | Phasen widerstand Ω/PHASE | Phase Induktivität mH/PHASE | (PINS) | Trägheitsmoment     |                    | Gewicht kg (Ib) | Dicke mm (inch) |
|---------------|------------------|-------|--------------------|---------------------------|-----------------------------|--------|---------------------|--------------------|-----------------|-----------------|
|               | N · m            | oz-in |                    |                           |                             |        | g · cm <sup>2</sup> | oz-in <sup>2</sup> |                 |                 |
| Motor YG1835  | 3.5              | 91    | 2.4                | 1.2                       | 2.4                         | 4      | 1300                | 7.1                | 1.86 (4.10)     | 67.5 (2.66)     |
| Motor YG1845  | 4.5              | 135   | 4.0                | 1.0                       | 2.4                         |        | 1800                | 9.8                | 2.83            | 80.23           |
| Motor YG1865  | 6.5              | 184   | 4.2                | 0.8                       | 2.4                         |        | 2500                | 13.7               | 3.00 (6.61)     | 96 (3.78)       |
| Motor YG1885  | 8.5              | 326   | 5.0                | 0.76                      | 2.5                         |        | 3700                | 20.2               | 3.95 (8.71)     | 119.5 (4.70)    |
| Motor YG1890  | 9.0              | 354   | 6.0                | 0.81                      | 3                           |        | 3900                | 21.3               | 4.18 (9.22)     | 126 (4.96)      |
| Motor YG18120 | 12.0             | 439   | 6.0                | 0.95                      | 3.7                         |        | 5600                | 30.6               | 5.50 (12.12)    | 156 (6.14)      |



Größe von RV050



**Produkt-Größe:**

Antrieb-Größe: 98 \* 150mm

Schrittmotor-Größe : 86 \* 118mm

**Produktbeschreibungen von DM860**

hohe Performance, hohes Drehmoment , fast Null Lärm

Geschwindigkeit ist doppelt als die analogen Menge Chip (analog quantity Chip)

Eingangsspannung / Input Voltage: 24 – 80 VDC

Ausgangsstrom / Output Current: 2,8 A – 7,2 A

Impulsantwort-Frequenz(Impulse Response Frequency): 200KHZ

Optimierung des Motorgeräusches Funktion

Der DM860 gehört zu den 2-Phasen Hybrid Schrittmotor Drivern



**Elektrische Eigenschaften:**

Eingangsleistung : 24-80V DC Stromversorgung

Kapazität: nicht weniger als 200 VA

Typische Werte: DC36V

Ausgangsstrom : 2.4A bis 7.2A, 8-Kanal-einstellbare

Resolution: 0.5A

Antrieb: Dual-Konstantstrom -PWM-Output Drive

Isolationswiderstand : Normalspannung > 500MΩ

Gewicht: 485g

**Umgebungsbedingungen :**

Kühlung: natürliche Kühlung

Arbeitstemperatur -10 ~ 45 °C;

Lagertemperatur -40 °C ~ 70 °C

Luftfeuchtigkeit: <80% RH, Feuchtigkeit / Humidity : keine Kondensation, keine Wassertropfen / No condensation, no water droplets

Vibration: maximal nicht über 5,7 m / s<sup>2</sup>

**Antriebs-Eingangssignal Schnittstellenfunktion/(Port-Funktion):****Signalschnittstelle**

PUL+ und PUL-:

PUL + ist das positive Ende der Impulse Eingangspin

PUL- ist das negative Ende des Impulse Eingangspin

DIR + und DIR-:

DIR + ist das positive Ende des Direction Input Pin(Richtungseingang-Pin).

DIR- ist das negative Ende des Direction Input Pin(Richtungseingang-Pin).

ENA + und ENA- (ENABLE Signal / Freigabesignal)

ENA + ist das positive Ende der ENABLE Signal / Freigabesignal

ENA - ist das negative Ende der ENABLE Signal / Freigabesignal

Achtung: Wenn VCC=24V, R=2K

**Motorschnittstelle:**

A + und A- schließen positives und negatives Terminal von der A-Phasenwicklungen des Schrittmotors an

B + und B- schließen positives und negatives Terminal von der B-Phasenwicklungen des Schrittmotors an

Wenn A, B Zwei-Phasenwicklungen gewechselt werden, wird die Motorrichtung umgekehrt.

**Stromversorgungs-Schnittstelle:**

benutzen DC-Stromversorgung zu betreiben. Der Betriebsspannungsbereich von Empfehlungen ist 20V-50VDC, Netzleistung ist mehr als 100 W.

Nach der tatsächlichen Nutzung, Eingang ist nicht mehr als DC40V als die richtige Wahl.

**Indikator:**

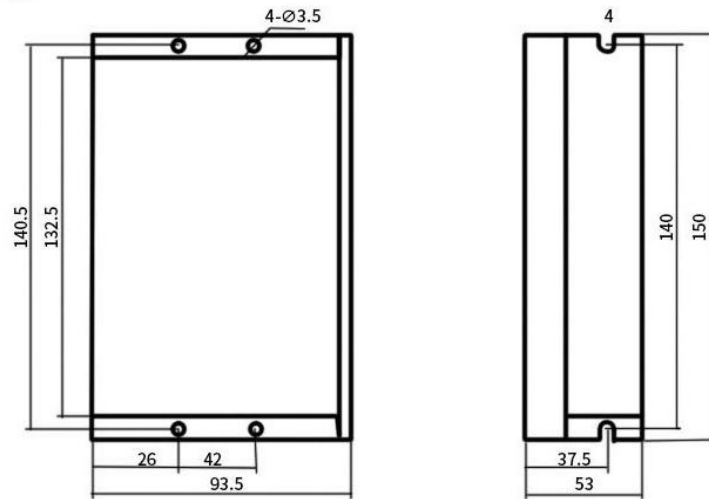
Diese Driver hat rote und grüne zwei Lichter. Das grüne Licht ist als Betriebsanzeige. Nach dem Einschalten ist das grüne Licht immer an.

Das rote Licht ist die Ausfallanzeige. die bei Überspannung und Überstromfehler eingeschaltet ist. Wenn der Fehler gelöscht wird, ist Ausfallanzeige ausgeschaltet.

Wenn Driver das Problem hat, braucht man Re-power oder wieder Freigabe / ENABLE zur Löschen des Problem zu machen.

| Stromausgang Einstellung-Tabelle |     |     |     | Subdivision Einstelltabelle |   |     |     |     |     |  |
|----------------------------------|-----|-----|-----|-----------------------------|---|-----|-----|-----|-----|--|
| Ausgang Spitzenstrom             | SW1 | SW2 | SW3 | Subdivision-Vielfaches      | Schritte/Kreis (1.8 Winkel/Voll Driver) | SW5 | SW6 | SW7 | SW8 |  |
| 2. 40A                           | on  | on  | on  | 2                           | 400                                     | on  | on  | on  | on  |  |
| 3. 08A                           | off | on  | on  | 4                           | 800                                     | off | on  | on  | on  |  |
| 3. 771A                          | on  | off | on  | 8                           | 1600                                    | on  | off | on  | on  |  |
| 4. 45A                           | off | off | on  | 16                          | 3200                                    | off | off | on  | on  |  |
| 5. 14A                           | on  | on  | off | 32                          | 6400                                    | on  | on  | off | on  |  |
| 5. 83A                           | off | on  | off | 64                          | 12800                                   | off | on  | off | on  |  |
| 6. 52A                           | on  | off | off | 128                         | 25600                                   | on  | off | off | on  |  |
| 7. 20A                           | off | off | off | 256                         | 51200                                   | off | off | off | on  |  |
|                                  |     |     |     | 5                           | 1000                                    | on  | on  | on  | off |  |
|                                  |     |     |     | 10                          | 2000                                    | off | on  | on  | off |  |
|                                  |     |     |     | 20                          | 4000                                    | on  | off | on  | off |  |
|                                  |     |     |     | 25                          | 5000                                    | off | off | on  | off |  |
|                                  |     |     |     | 40                          | 8000                                    | on  | on  | off | off |  |
|                                  |     |     |     | 50                          | 10000                                   | off | on  | off | off |  |
|                                  |     |     |     | 100                         | 20000                                   | on  | off | off | off |  |
|                                  |     |     |     | 200                         | 40000                                   | off | off | off | off |  |

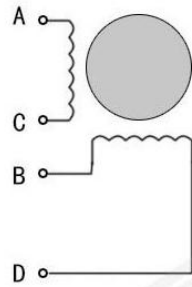
## Einbaumaße



Wir empfehlen Seitlich-Montage, Gute Wärmeableitung

### 4 Leitung (bipolar)

### Einschalten Sequenz



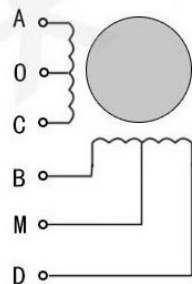
im Uhrzeigersinn

| STEP | A | B | C | D |
|------|---|---|---|---|
| 1    | + | + | - | - |
| 2    | - | + | + | - |
| 3    | - | - | + | + |
| 4    | + | - | - | + |

gegen Uhrzeigersinn

### 6 Leitung (unipolar)

### Einschalten Sequenz



im Uhrzeigersinn

| STEP | A | B | C | D | O | M |
|------|---|---|---|---|---|---|
| 1    | - | - |   |   | + | + |
| 2    |   | - | - |   | + | + |
| 3    |   |   | - | - | + | + |
| 4    | - |   |   | - | + | + |

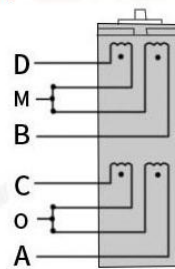
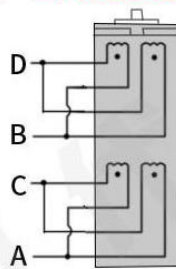
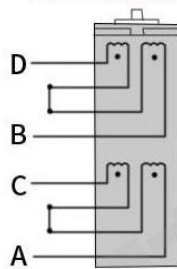
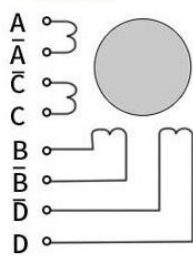
gegen Uhrzeigersinn

### 8 Leitung

Modus 1:  
bipolar Reihenschaltung

Modus 2:  
bipolar Parallelschaltung

Modus 3: unipolar



### bipolar-Voll Drive

### unipolar Full Drive

im Uhrzeigersinn

| STEP | A | B | C | D |
|------|---|---|---|---|
| 1    | + | + | - | - |
| 2    | - | + | + | - |
| 3    | - | - | + | + |
| 4    | + | - | - | + |

gegen Uhrzeigersinn

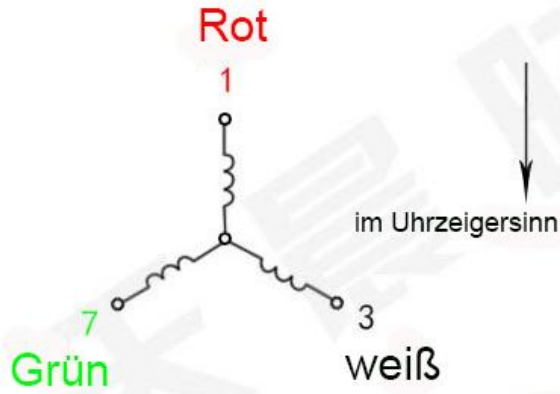
gegen Uhrzeigersinn

| STEP | A | B | C | D | O | M |
|------|---|---|---|---|---|---|
| 1    | - | - |   |   | + | + |
| 2    |   | - | - |   | + | + |
| 3    |   |   | - | - | + | + |
| 4    | - |   |   | - | + | + |

im Uhrzeigersinn

# Schaltplan

## Drei-Phasen-Motor



## Zwei-Pol Voll Antrieb

| STEP | A | B | C |
|------|---|---|---|
| 1    | + | - |   |
| 2    |   | - | + |
| 3    | - |   | + |
| 4    | - | + |   |
| 5    |   | + | - |
| 6    | + |   | - |

gegen Uhrzeigersinn

## Drehmomentkurve

