

DC-Getriebemotor mit Encoder Geschwindigkeit Geschwindigkeitsmessung 6V 500rpm FÜR Mini-Auto-Balance Motor Encoder DIY

Parameter

Effizienzklasse: IE 2

Spannung (V): DC 3-12V

Dauerstrom: 40ma

drehmoment: 0.027 kg.cm-1.5kg.cm

Typ: Getriebemotor

Ausgangsleistung: 20W

Aufbau: Permanentmagnet

Schutzklasse: komplett geschlossen

Zertifizierung: CE, ROHS

Anwendung: Auto, elektrisches Fahrrad, Spielzeug, intelligente Sperre, elektronisches Türschloss, Finger-elektronische Schlösser, Netzschalter, Fernbedienung Schalter, Hotel Schloss, Mini Schwenk- / Neigekamera usw..

Drehzahl (RPM):

24V: 1500rpm 500rpm 300rpm 150rpm 100rpm 71rpm 50rpm 39rpm

Achtung: Bitte bestätigen Sie die Spannung und die Geschwindigkeit, bevor Sie bestellen.

Tipp: Die Geschwindigkeit in Spannung von 3 V ist die Hälfte von 6V. Die Geschwindigkeit in Spannung von 12 V ist die zwei mal als 6V.

Technische Daten

1. Standard-Einsatzbedingungen

1-1 Nennspannung: **3V 6V 12V**

1-2 Drehrichtung: CW / im Uhrzeigersinn, wenn wir die Seite von Antriebswelle sehen.

1-3 Betriebstemperatur und -feuchtigkeit: Temperaturbereich von -10C ~ + 50C, Feuchtigkeitsbereich von 30% ~ 80%.

1-4 Lagertemperatur: Temperaturbereich von -20C ~ + 60C

2. Messbedingungen

2-1 Motorposition: Bei der Messung horizontal zu positionieren

2-2 Stromversorgung: Geregelte DC-Stromversorgung

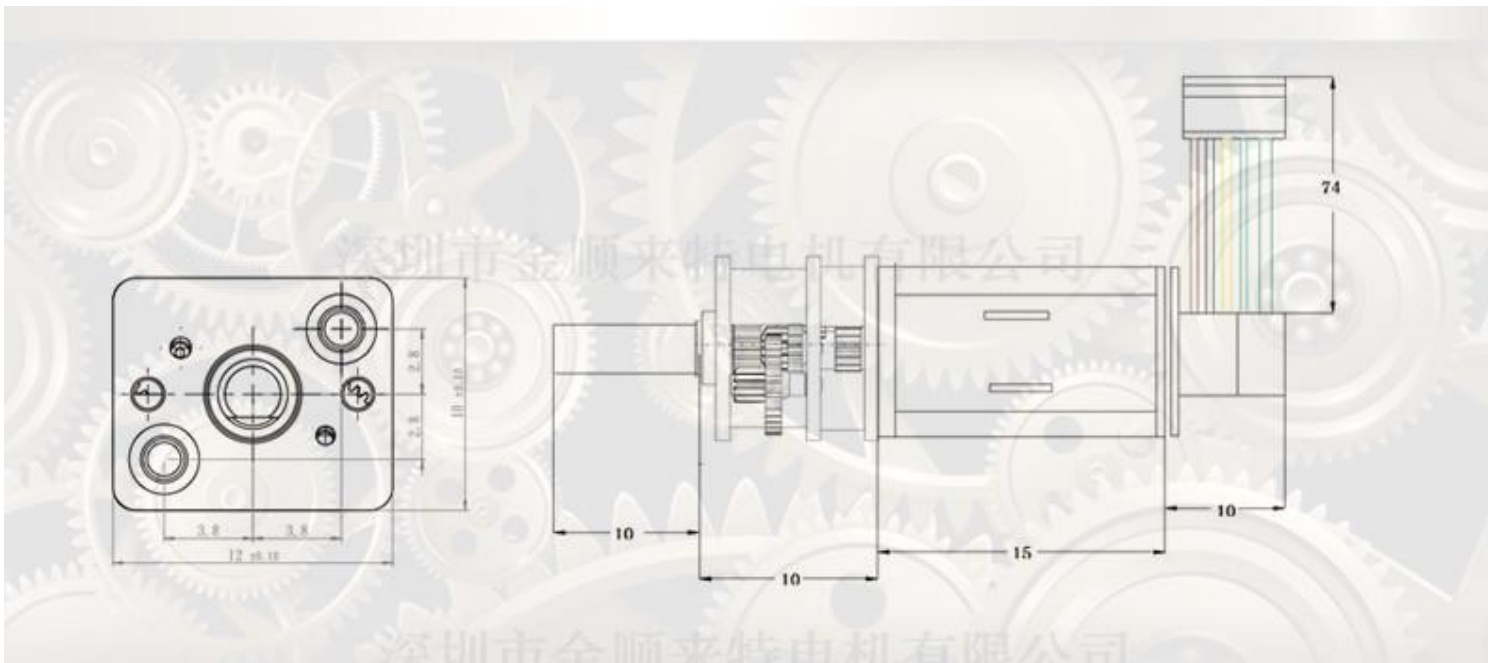
--Nulllast-Geschwindigkeit: 10-1500rpm

--Robotik, Kleingeräte, Fanner, elektrischer Vorhang;

- Medizinische Pumpe, Chirurgie-Werkzeuge, medizinische Rührer, zentrifugale Maschine; Elektrisches Ventil, Stellglied, medizinisches Gerät.

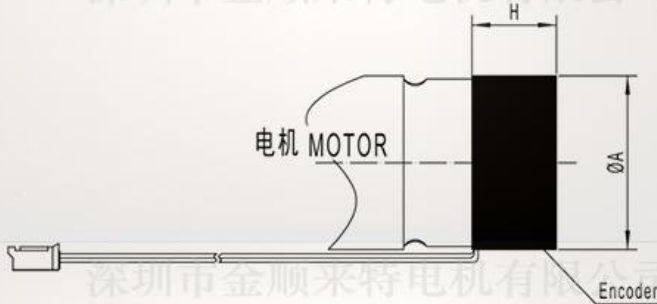
- Elektromotor, niedriges Rauschen, niedriger Strom und kein Funke.

Größe:



磁性式编码器 Magnetic Encoder

- 支持双通道/单通道霍尔编码器 Two channels/Single channel Hall Encoder
- 尺寸规格可以定制, 且各系列均有不同脉冲数供客户选择 Size customized, different to choose from
- 消耗电流型数字输出 Consumption current digital output
- 高速反映频率从 0 KHz~100 KHz High reflection frequency from 0 KHz to 100 KHz
- 适用温度范围:-40 °C~+125 °C Temperature range:-40 °C~+125 °C



编码器尺寸 Appearance.size (mm)

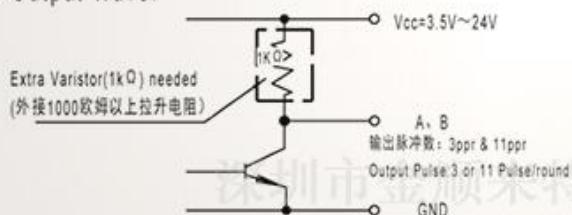
尺寸规格 Dimensions

电机型号 Motor Model	编码器 ØA Encoder ØA	编码器 H Encoder H	输出脉冲数 Output Pulse	引线规格 Wire Type Length	连接头型号 Connector Type	接线方式 Connections
GM12	Ø12mm	6.5mm	3ppr	UL1061 AWG26 100mm	JST ZHP-6 P=1.5-6P	1、黑色引线: 电机负极 Black wire: motor- 2、红色引线: 电机正极 Red wire: motor+ 3、棕色引线: 霍尔信号正极 Brown wire: Hall Sensor Vcc 4、绿色引线: 霍尔信号负极 Green wire: Hall Sensor GND 5、蓝色引线: 霍尔信号输出通道A Blue wire: Hall Sensor A Vout 6、紫色引线: 霍尔信号输出通道B Purple wire: Hall Sensor A Vout
GM13, GM14, GM16, GMP16	Ø15.5mm	9.0mm	3ppr	UL1007 AWG24 100mm	JST PHR-6 P=2.0-6P	
GM20	Ø20.3mm	9.0mm	3ppr			
GM25	Ø23mm	9.0mm	11ppr	UL1007 AWG24 100mm	JST XHP-6 P=2.5-6P	
GMP28	Ø28mm	9.0mm	11ppr			
GMP35, GM37, GMP42	Ø35mm	12.0mm	11ppr			

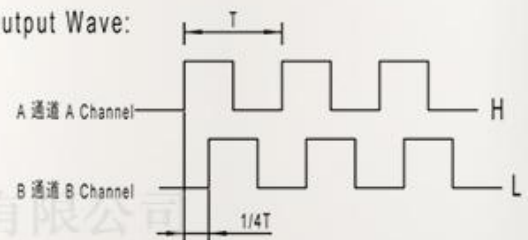
电气性能 Electrical Characteristics

特性 Characteristics	符号 SYMBOL	测试条件 Test conditions	MIN	REF	MAX	单位 UNITS
供应电压 Supply voltage	Vcc	-----	3.5	--	24	V
输出饱和电压 Output saturation voltage	Vce(sat)	Vcc=14V; Ic=20mA	--	300	700	mV
输出漏电流 Output leakage current	Icex	Vce=14V; Vcc=14V	--	<0.1	10	µA
输入电流 Supply current	Ice	Vcc=20V; Output open	--	5	10	mA
输出上升时间 Output rise time	tr	Vcc=14V; RL=820Ω; CL=20pF	--	0.3	1.5	µS
输出下降时间 Output fall time	tr	Vcc=14V; RL=820Ω; CL=20pF	--	0.3	1.5	µS

输出电路 Output Wave:



输出波形 Output Wave:



Verhältnis über die Spannung und Geschwindigkeit

型號	Voltage		Noload		At Max. Efficiency				Stall		Speedreducer	
	Using	The	Speed	Current	Speed	Current	Torque	Power	Torque	Current	Reduction	(L) Size
Model	Range	Rated	r/min	ma	r/min	ma	kg. cm	W	kg. cm	A	Ratio	mm
JGA12-N20-10	3-12V	6V	1500	40	1050	160	0.027	0.35	0.135	0.55	10	9
JGA12-N20-30	3-12V	6V	500	40	375	160	0.081	0.35	0.4	0.55	30	9
JGA12-N20-50	3-12V	6V	300	40	225	155	0.14	0.35	0.7	0.55	50	9
JGA12-N20-100	3-12V	6V	150	40	120	155	0.35	0.35	1.75	0.55	100	9
JGA12-N20-150	3-12V	6V	100	40	80	150	0.55	0.35	2.75	0.55	150	9
JGA12-N20-210	3-12V	6V	71	40	56	140	0.8	0.35	4	0.55	210	9
JGA12-N20-298	3-12V	6V	50	40	40	140	1.1	0.35	5.5	0.55	298	9
JGA12-N20-380	3-12V	6V	39	40	32	130	1.5	0.35	7.5	0.55	380	9