DC-Motor-Getriebemotor Motor für intelligente Roboter

Parameter

Effizienklasse: IE 2
Spannung (V): DC 24v
Drehmoment: 0.87kg.cm-60kg.cm
Dauerstrom: 100ma
Typ:Getriebemotor
druchmesser:
Ausgangsleistungs: 4w
Aufbau: Permanentmagnet
Schutzklasse: Explosionsgeschützt
Zertifizierung: CE, ROHS
Anwendung: Auto, elektrisches Fahrrad, Spielzeug, intelligente Roboter, elektrisches Türschloss, Finger-elektronische Schlösser, Netzschalter, Fernbedienung Schalter, Hotel- Gerät, Mini-Pan / Tilt-Kamera

Drehzahl (RPM):
24v: 960rpm 600rpm 319rpm 200rpm 107rpm 66rpm 45rpm 35rpm 22rpm 12rpm 7rpm
Achtung: Bitte bestätigen Sie die Spannung und die Geschwindigkeit, bevor Sie bestellen.

Technische Daten

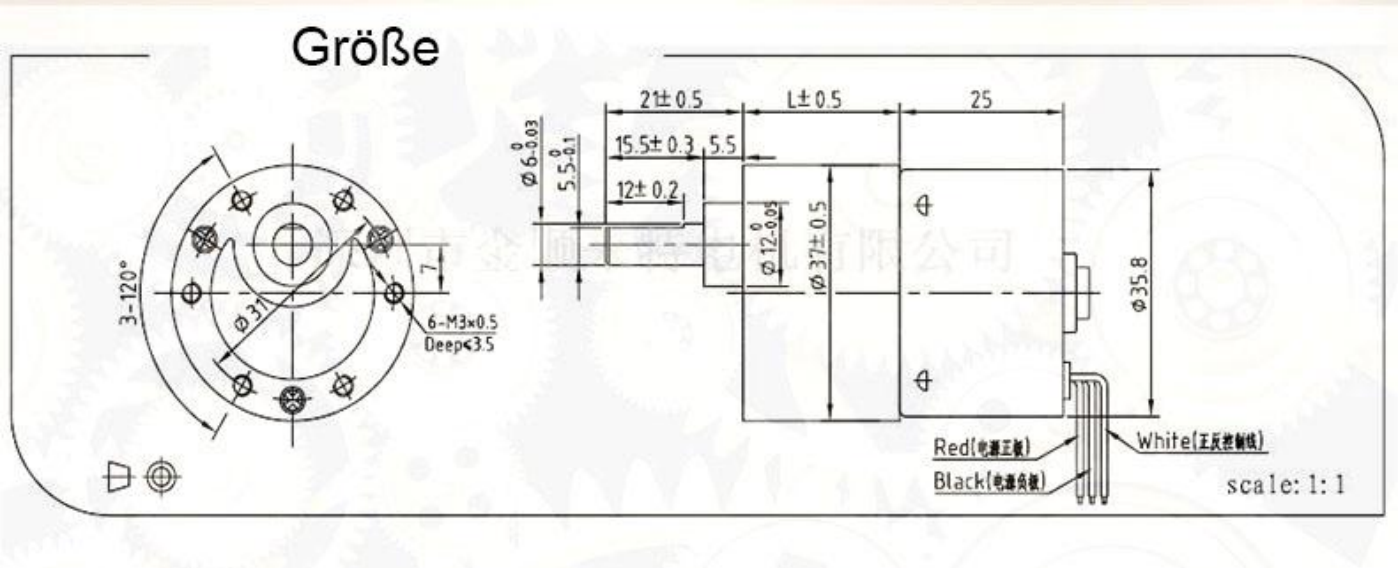
1.Standard-Einsatzbedingungen

1-1 Nennspannung: 24V
1-2 Drehrichtung: CW / im Unrzeigersinn, wenn wir die Seite von Antriebswelle sehen.
1-3 Betriebstemperatur und -feuchtigkeit: Temperaturbereich von -10C ~ + 50C, euchtigkeitsbereich von 30% ~ 80%.
1-4 Lagertemperatur: Temperaturbereich von -20C ~ + 60C

2.Messbedingungen

2-1Motorposition: Bei der Messung horizontal zu positionieren
2-2 Stromversorgung: Geregelte DC-Stromversorgung
--Lastgeschwindigkeit: 7-960RPM
--Robotik, Kleingeräte, Fanner, elektrischer Vorhang;
- Medizinische Pumpe, Chirurgie-Werkzeuge, medizinische Rührer, zentrifugale Maschine; Elektrisches Ventil, Stellglied, medizinisches Gerät.
- Elektromotor, niedriges Rauschen, niedriger Strom und kein Funke.

Größe.



Anschluss
Die rote Linie ist positiv, die schwarze Linie ist negativ, die weiße Linie ist Steuerleitung für vorwärts und rückwärts Richtung. Wenn motor an schwarze Linie anschließt, dreht der Motor in vorwärts Richtung. Wenn motor an keine weiße Linie anschließt, dreht der Motor in rückwärts Richtung.
Achtung: Wenn Sie falsche anschließen, wird die integrierten Treiber ausgebrannt.
Arbeitsleben: mehr als 30 Tausend Stunden der kontinuierlichen Arbeit

Verhältnis über die Spannung und Geschwindigkeit

电压Voltage		空载No Load		负载转矩Load Torque				堵转Stall		减速器Reducer		重量
Workable	Rated	Speed	Current	Speed	Current	Torque	Output	Torque	Current	Ratio	Size	单位(约)
Range	Volt.V	rpm	ma	rpm	ma	kg.cm	W	kg.cm	A	01:00	mm	g
12-24V	24	960	100	720	220	0.87	4	3.4	1	6.25	19	145
12-24V	24	600	100	450	210	1.4	4	5	1	10	19	145
12-24V	24	319	100	239	200	2.5	4	10	1	18.8	22	155
12-24V	24	200	100	150	200	4.2	4	16	1	30	22	155
12-24V	24	107	100	80	190	7.8	4	31	1	56	24	162
12-24V	24	66	100	52	190	12	4	48	1	90	24	162
12-24V	24	45	100	36	185	18	4	72	1	131	26.5	162
12-24V	24	35	100	28	180	23	4	禁止	1	168	26.5	168
12-24V	24	22	100	18	170	37	4	禁止	1	270	26.5	168
12-24V	24	12	100	10	170	60	4	禁止	1	506	29	175
12-24V	24	7	100	5.6	170	60	4	禁止	1	810	29	175

深圳市金顺来特电机有限公司
深圳市金顺来特电机有限公司